

模式切换	按 键		交互功能	按 键	
零力矩	L2 + Y	★	L 握手	SELECT + A	★
① 阻尼	L2 + B	★	L 高举挥手	SELECT + Y	★
② 锁定站立	L2 + 上	★	L 双手打 X	SELECT + X	★
⑤ 躺 -> 站	L2 + X	★	L 胸前挥手	双击 Y	★
④ 落座	L2 + 右	▲	L 飞吻	双击 X	★
⑥ 蹲 <-> 站	L2 + A	▲	L 鼓掌	双击 A	★
⑩ 自适应起身	R1 + R2 + X	★	L 右手平举	双击 B	★
运控切换	按 键		I. ★ 代表短按一次生效, ▲ 代表长按 2 秒生效 II. 运控状态下长按 5 秒 ①, 设备进入阻尼保护状态 III. 躺倒开机: 开机 - ① - ⑩ - 演示 - ⑥ - 关机 IV. 蹲姿开机: 开机 - ① - ⑥ - 演示 - ⑥ - 关机 V. 座椅开机 (推荐): 开机 - ① - ② - ③ - 演示 - ④ - 关机 Tips: ② - ③过程需要人扶直站立		
③ 走跑运控	R2 + A	▲			
L 低速 / 高速	R2 + (上 / 下)	★			
⑦ 常规运控	R1 + X	▲			
L 低速 / 高速	双击 L2 / L1	★			
⑧ 越障运控	R2 + B	▲			
L 踏步 / 站立	双击 START	★			

Mode	Button	Interactional	Button
Zero Moment	+	★	+
① Damping	+	★	+
② Locked Standing	+	★	+
⑤ Lie -> Stand	+	★	Double Click
④ Seated Mode	+	▲	Double Click
⑥ Squat <-> Stand	+	▲	Double Click
⑩ Adapt Rise	+  +	★	Double Click
<b>Motion Control Switching</b>	<b>Button</b>		
③ Running Mode	+	▲	
└ Low/High Speed	+ (  /  )	★	
Regular Mode	+	▲	
└ Low/High Speed	Double Click  /	★	
⑧ Climb Mode	+	▲	
└ Stepping/Standing	Double Click	★	

I. ★ a single short press to activate  
▲ a long press for 2 seconds to activate

II. In motion control mode, long-pressing button ① for 5 seconds enter damping protection mode

III. Lie down and turn on:  
Turn On - ① - ⑩ - Demo - ⑥ - Turn off

IV. Squat position turn on:  
Turn On - ① - ⑥ - Demo - ⑥ - Turn off

V. Seat power on (recommended):  
Turn On-①-②-③-Demo-④-Turn off

Tips: ② and ③ require manual assistance to help the robot stand upright